Technical Information		Ref No: ti2k-120201-1	Last Modify 120209
Title	IAI PCON-PO と MPC-1000 パルス出力の接続(PULSE/DIR 方式の接続例)		

㈱アイエイアイ PCON-PO はパルス列入力タイプのコントローラです。「オープンコレクタ入力」なので MPC-1000 のオープンコレクタのパルス出力と直結できます。
PCON-PO のデフォルトの指令パルス形態は 正論理、PUSLE/DIR 方式(図 2)ですが、MPC-1000 のパルス出力はデフォルトで CW/CCW 方式なので両者を一致させなければなりません。
MPC-1000 の出力方式を PULSE/DIR に変更するには PGA "D" 1 とします (デフォルトは PGA "D" 0 で CW/CCW 方式)。これにより、CW→符号(DIR)、CCW→パルス列(PULSE)となります。
符号信号は正転時 High、逆転時 Low になります。
図 1 は MPC-1000 J4 コネクタとの接続例です。(詳細は PCON-PO の取り扱い説明書をご覧ください)
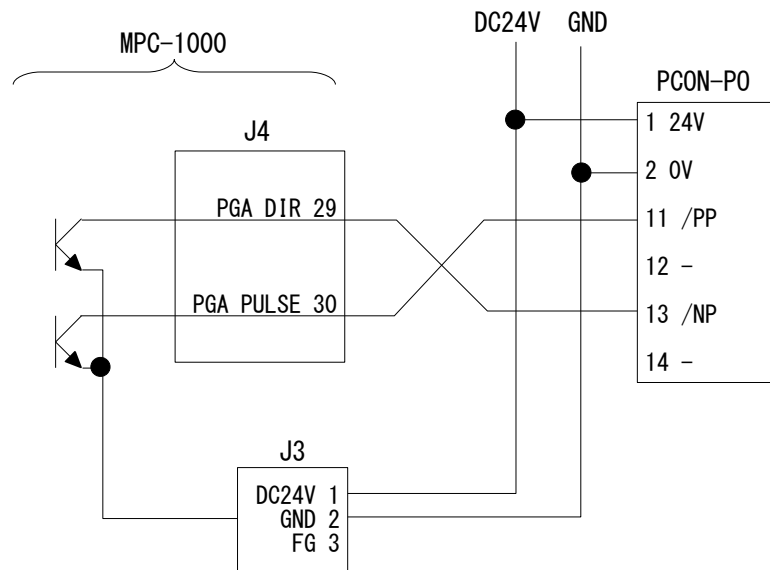
図 1

(※実機での接続は未確認です。間違っていたらごめんなさい。)

プログラム例

```
PGA "D" 1          /* パルス出力方式= PULSE/DIR
PGA "A" 10000      /* 加減速テーブル作成 500~12000pps 加速距離は最高速の 1/10。
WAIT SW(204)==1    /* PGA ready 待ち。ここでは、加減速テーブル作成完了待ち
PGA "F" 10         /* max スピード
PGA "R" 10000      /* 相対移動。 J4 29 番ピン=High、30 番ピン=パルス列
WAIT SW(204)==1    /* 移動完了待ち
PGA "R" -10000     /* 相対移動。 J4 29 番ピン=Low 、30 番ピン=パルス列
WAIT SW(204)==1    /* 移動完了待ち
```

4. I/O信号による動作・運転

(2) 指令パルスモード

ユーザパラメータNo.63　指令パルス入力モード

名称	記号	単位	入力範囲	初期値（ご参考）
指令パルス入力モード	MOD	――	0～2	1

指令パルス入力（PP・/PP, NP・/NP）のパルス列入力形態を設定します。
※正論理、負論理は（3）指令パルスモード入力極性で設定を行います。

指令パルス列形態		入力端子	正転時	逆転時	設定値
負論理	正転パルス列	PP・/PP			2
	逆転パルス列	NP・/NP			
	正転パルス列は正方向、逆転パルス列は逆方向のモータ回転量となります。				
	パルス列	PP・/PP			1
	符　号	NP・/NP	Low	High	
	指令パルスはモータ回転量、指令符号は回転方向となります。				
	A/B相パルス列	PP・/PP			0
		NP・/NP			
	90° の位相差のA/B相4逓倍パルスで回転量と回転方向の指令となります。				
正論理	正転パルス列	PP・/PP			2
	逆転パルス列	NP・/NP			
	パルス列	PP・/PP			1
	符　号	NP・/NP	High	Low	
	A/B相パルス列	PP・/PP			0
		NP・/NP			

(3) 指令パルスモード入力極性

ユーザパラメータNo.64　指令パルス入力モード極性

名称	記号	単位	入力範囲	初期値（ご参考）
指令パルス入力モード極性	POLE	――	0～1	0

設定値
正論理：0
負論理：1

44

図 2

出典: 株式会社 アイエイアイ PCON-PL/PO コントローラ パルス列入力タイプ 取扱説明書 第 13 版

-- End Of File --